

通信工学概論

Introduction to Communication Engineering

第1回講義資料

Lecture notes 1

物理層の概観

Overview of Physical Layer

豊橋技術科学大学

Toyohashi University of Technology

電気・電子情報工学系

Department of Electrical and Electronic Information Engineering

准教授 竹内啓悟

Associate Professor Keigo Takeuchi

信号伝送の簡単な例(Toy example for signal transmission)

0または1を取る二つのデジタル信号 X_1 と X_2 を誤りが生じないように伝送したい。

Realize error-free transmission of two digital signals X_1 and X_2 that take 0 or 1.

例1.1 二つの信号 X_1 と X_2 を**同時に**伝送する。

Example 1.1 Transmit the two signals X_1 and X_2 **simultaneously**.

$$Y = X_1 + X_2$$

受信者は実信号 Y を受け取る。(The receiver receives the real signal Y .)

X_1	0	1	0	1
X_2	0	0	1	1
Y	0	1	1	2

$Y = 1$ を受け取った場合、受信者は $(X_1, X_2) = (0, 1)$ が送られたのか $(X_1, X_2) = (1, 0)$ が送られたのかを**区別できない**。

For $Y = 1$, the receiver **cannot distinguish** whether $(X_1, X_2) = (0, 1)$ or $(X_2, X_1) = (1, 0)$ was sent.

信号間干渉のため、誤りなしの伝送は不可能

Error-free transmission is impossible because of **interference between signals**.

時分割多重 (Time-division multiplexing)

例1.2

時点 $n = 1$ に信号 X_1 を送り、時点 $n = 2$ に信号 X_2 を送る。

Example 1.2

Send the signal X_1 at time $n = 1$ and X_2 at time $n = 2$.

$$Y_n = X_n, \quad n = 1, 2$$

受信者は時点 $n = 1$ に信号 Y_1 を受け取り、時点 $n = 2$ に Y_2 を受け取る。

The receiver gets the signals Y_1 and Y_2 at times $n = 1$ and $n = 2$, respectively.

X_1	0	0	1	1
X_2	0	1	0	1
Y_1	0	0	1	1
Y_2	0	1	0	1

$(X_1, X_2) = (Y_1, Y_2)$ として誤りなしの受信が可能である。

Error-free reception is possible due to $(X_1, X_2) = (Y_1, Y_2)$.

欠点

伝送に時間がかかる。(Transmission requires more time.)

Disadvantage

周波数分割多重 (Frequency-division multiplexing)

例1.3 周波数の異なる二つの余弦波を使って、 X_1 と X_2 を同時に送る。

Example 1.3 Send X_1 and X_2 simultaneously using two sinusoids with different frequencies.

$$y(t) = X_1 \cos(2\pi ft) + X_2 \cos(3\pi ft)$$

整合フィルタによる受信 (Reception via matched filter)

$$\int_0^{\frac{1}{f}} y(t) \cos(2\pi ft) dt = X_1 \int_0^{\frac{1}{f}} \cos^2(2\pi ft) dt + X_2 \int_0^{\frac{1}{f}} \cos(2\pi ft) \cos(3\pi ft) dt = \frac{X_1}{2f}$$

$$\int_0^{\frac{1}{f}} y(t) \cos(3\pi ft) dt = X_1 \int_0^{\frac{1}{f}} \cos(2\pi ft) \cos(3\pi ft) dt + X_2 \int_0^{\frac{1}{f}} \cos^2(3\pi ft) dt = \frac{X_2}{2f}$$

最後の等号は、次ページの補題を参照 (See a lemma in the next paper for the last equalities.)

利点 誤りなしの同時伝送が可能 (Simultaneous and error-free transmission is possible.)

Advantage

積分区間は高周波数ほど狭くなる。

The integral interval becomes narrower as the frequency increases.

余弦波の直交性(Orthogonality between sinusoids)

補題 1.1 (Lemma 1.1)

任意の自然数 k に対して、(For any natural number k)

$$\int_0^{1/f} \cos^2(k\pi ft) dt = \frac{1}{2f}, \quad \int_0^{1/f} \cos(3\pi ft) \cos(2\pi ft) dt = 0.$$

証明 (Proof)

2倍角の公式 $\cos(2\alpha) = 2 \cos^2 \alpha - 1$ を使うと、

Using the double-angle formula $\cos(2\alpha) = 2 \cos^2 \alpha - 1$, we obtain

$$\int_0^{1/f} \cos^2(k\pi ft) dt = \int_0^{1/f} \frac{1 + \cos(2k\pi ft)}{2} dt = \left[\frac{t}{2} + \frac{\sin(2k\pi ft)}{4k\pi f} \right]_0^{1/f} = \frac{1}{2f}.$$

積和公式 $2 \cos \alpha \cos \beta = \cos(\alpha + \beta) + \cos(\alpha - \beta)$ を使うと、

Using the product-to-sum formula $2 \cos \alpha \cos \beta = \cos(\alpha + \beta) + \cos(\alpha - \beta)$ yields

$$\begin{aligned} \int_0^{1/f} \cos(3\pi ft) \cos(2\pi ft) dt &= \int_0^{1/f} \frac{\cos(5\pi ft)}{2} dt + \int_0^{1/f} \frac{\cos(\pi ft)}{2} dt \\ &= \left[\frac{\sin(5\pi ft)}{10\pi f} \right]_0^{1/f} + \left[\frac{\sin(\pi ft)}{2\pi f} \right]_0^{1/f} = 0. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

帯域制限通信システム (Band-limited communication systems)

周波数分割多重は、干渉のない信号受信を実現できる。

Frequency-division multiplexing realizes interference-free signal reception.

帯域制限システム (Band-limited systems)

使用する周波数帯域を分割することで、異なる通信システム間の干渉を防ぐ。

Circumvent interference between different communication systems via frequency-division multiplexing.

帯域幅 (Bandwidth)

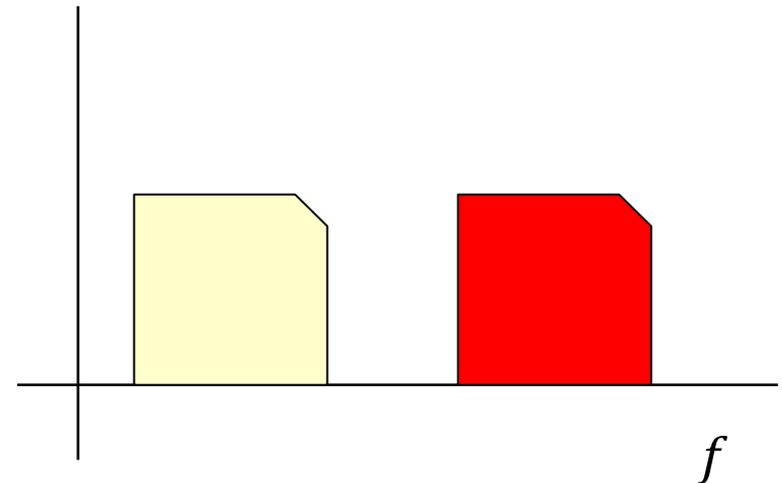
連続的に割り当てられた周波数区間の幅

Width of a consecutively assigned frequency interval.

中心周波数 (Center frequency)

使用する周波数区間の中心

Center of the used frequency interval



帯域制限信号(Band-limited signals)

中心周波数 f_c 、帯域幅 W の帯域制限信号 $x(t)$

Band-limited signal $x(t)$ with center frequency f_c and bandwidth W

$$x(t) = x_b(t) \cos(2\pi f_c t), \quad x_b(t) = \sum_{n=0}^{N-1} X_n \operatorname{sinc}(Wt - n),$$

$$\operatorname{sinc}(t) = \frac{\sin(\pi t)}{\pi t}, \quad \operatorname{sinc}(0) = 1$$

X_n は複素数だが、簡単化のために実数と仮定した。

X_n has been assumed to be real for simplicity while it should be a complex number.

注意(Remark)

この信号表現の導出は第3週と第4週の講義で行う。より厳密な導出については、信号解析論、情報通信システム(特)論II等で学ぶ。

This signal representation is derived in lecture notes 3 and 4. Learn Signal Processing and Information and Communication Systems 2 for more rigorous derivation.

用語のまとめ (Terminology)

ベースバンド信号 $x_b(t)$ のこと。 $x_b(t)$ の中心周波数が0のため。

Baseband signal Means $x_b(t)$, because $x_b(t)$ has zero center frequency.

搬送波 $\cos(2\pi f_c t)$ のこと。そのため、 f_c は搬送波周波数とも呼ばれる。

Carrier wave Means $\cos(2\pi f_c t)$, so that f_c is also called carrier frequency.

変調 送りたいメッセージを物理信号に変換する操作

Modulation To transform messages into physical signals.

X_n , $x_b(t)$, $x(t)$ を生成する操作をすべて変調と呼ぶ。

Modulation may indicate operations to generate X_n , $x_b(t)$, or $x(t)$.

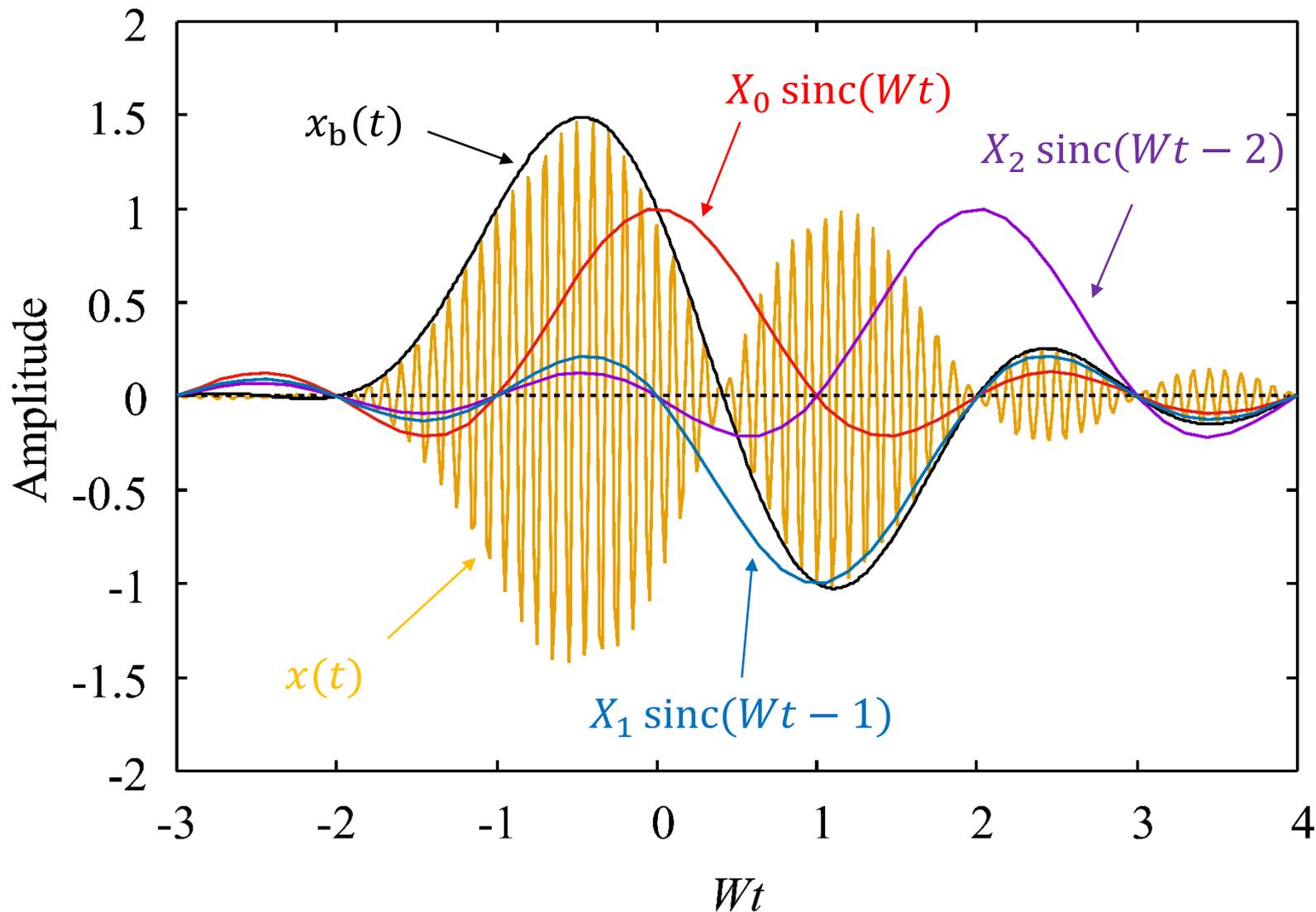
復調 物理信号を元のメッセージに変換する操作

Demodulation To transform the physical signals into the original messages.

$x(t)$ や $x_b(t)$ 等からメッセージを推定する操作をすべて復調と呼ぶ。

Demodulation may imply operations to estimate the messages from $x(t)$, $x_b(t)$, or etc.

帯域制限信号の例(Example of band-limited signals)



$N = 3, X_0 = 1, X_1 = -1, X_2 = 1, f_c = 10W$ の場合

復調(Demodulation)

帯域制限信号の性質(Properties of the band-limited signal)

1. $f_c \gg W$ の場合に、 $x(t)$ は $x_b(t)$ よりも遥かに速く変動する。

For $f_c \gg W$, $x(t)$ changes much faster than $x_b(t)$.

2. 整数 $n \neq 0$ に対して、 $\text{sinc}(n) = 0$ が成立する。

$\text{sinc}(n) = 0$ holds for any integer $n \neq 0$.

$x_b(t)$ の再構成 性質1から区間 $[t, t + f_c^{-1}]$ で $x_b(t')$ が変化しないと近似すると、

Reconstruction of $x_b(t)$ Assuming that $x_b(t')$ is approximately fixed in $[t, t + f_c^{-1}]$, from Property 1, we have

$$\int_t^{t+f_c^{-1}} x(t') \cos(2\pi f_c t') dt' \approx x_b(t) \int_t^{t+f_c^{-1}} \cos^2(2\pi f_c t') dt' = \frac{x_b(t)}{2f_c}$$

最後の等号は補題1.1から従う。(The last equality follows from Lemma 1.1.)

積分により、 $x_b(t)$ を再構成できる。($x_b(t)$ can be reconstructed via the integration.)

復調(Demodulation)

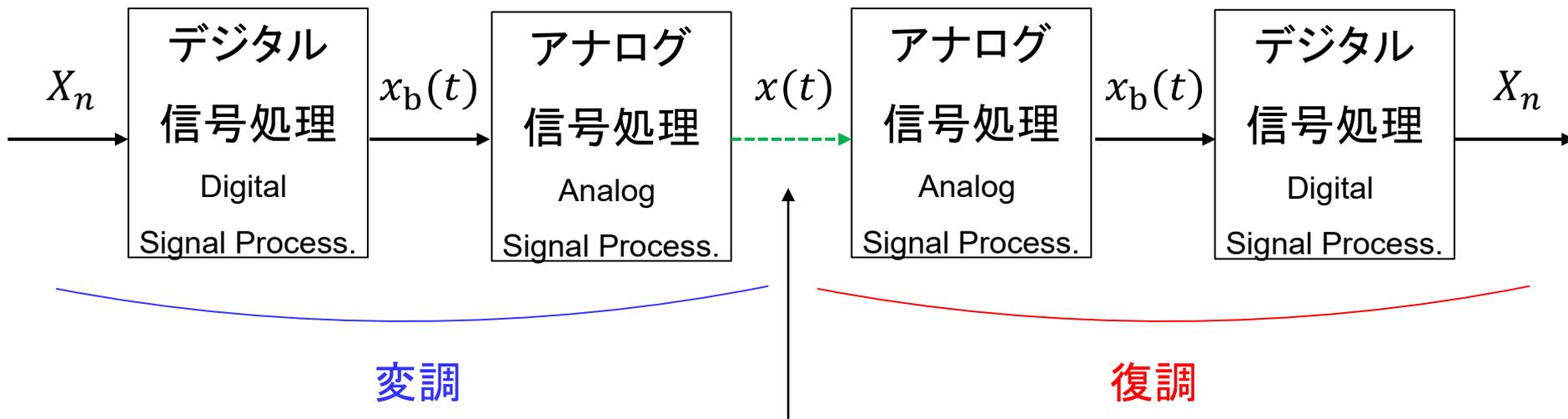
性質2から、 $x_b(t)$ のサンプリングにより X_n を再構成できる。

Property 2 implies that X_n can be reconstructed via sampling of $x_b(t)$.

$$x_b\left(\frac{n}{W}\right) = \sum_{n'=0}^{N-1} X_{n'} \operatorname{sinc}(n - n') = X_n \operatorname{sinc}(0) = X_n, \quad n = 0, \dots, N - 1$$

実際のシステムでは、別の方法で再構成される。

Another method is used for the reconstruction in practical systems.



ノイズなしの通信路(Noiseless Channel)

デジタルとは何か？ (What is digital?)

離散時間 (Discrete time)

信号 X_n の添え字 n は、整数値のみを取る。

The index n in the signal X_n only takes integers.

時間を離散化したことによる性能劣化は理論上ない。

Time discretization does not degrade theoretical performance.

離散信号 (Discrete signal)

信号 X_n は離散的な値のみを取る。

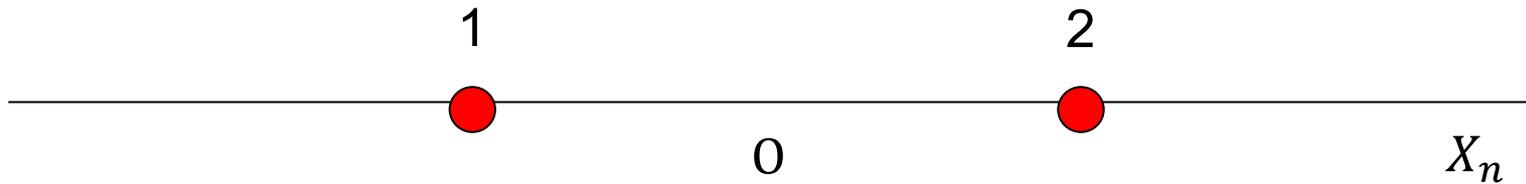
A signal X_n only takes discrete values.

物理層の中心的話題

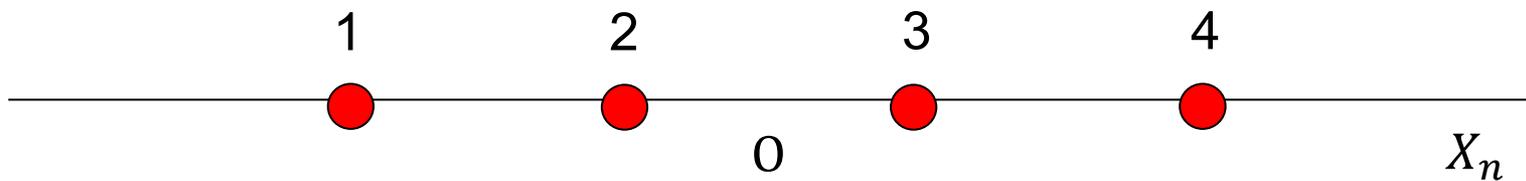
The main topic in the physical layer

デジタル信号の例 (Digital signal examples)

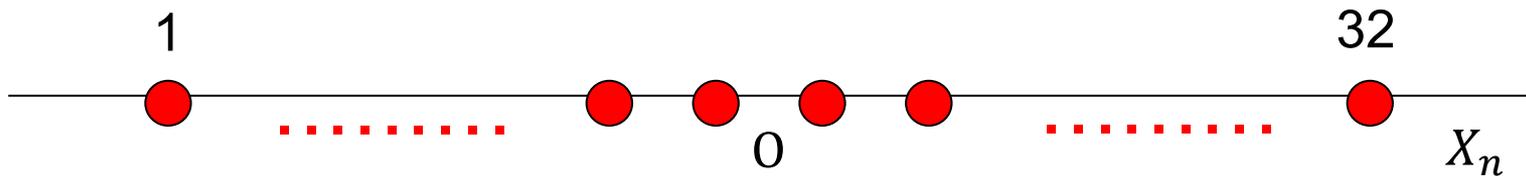
2位相偏移変調(Binary phase-shift keying, BPSK)



4パルス振幅変調(4-level pulse-amplitude modulation, 4 PAM)



32パルス振幅変調(32-level pulse-amplitude modulation, 32 PAM)



なぜデジタル信号を使っても良いのか？ (Why are we allowed to use digital signals?)

払うべき代償(Price to pay)

本講義は、**どの程度の性能劣化**を許容すれば、デジタル信号を使用することができるのかを明らかにする。

This lecture reveals **how much degradation** has to be tolerated to use digital signals.