

メッセージ伝播法入門

第6回講義資料

状態発展法：厳密なアプローチ2

広島市立大学
令和5年9月25日～9月26日

豊橋技術科学大学
電気・電子情報工学系
准教授 竹内啓悟

主定理[3-3,3-4]

大システム極限で、以下が成り立つ。

$$(A1) \quad \mathbf{b}_t \sim \mathbf{B}_t \boldsymbol{\beta}_t + \boldsymbol{\omega}_{A,t}, \quad \boldsymbol{\omega}_{A,t} \sim \mathcal{N}(\mathbf{0}, M^{-1} \|\mathbf{q}_t^\perp\|^2 \mathbf{I}_M).$$

$$\boldsymbol{\beta}_t = \mathbf{Q}_t^\dagger \mathbf{q}_t = (\beta_0, \dots, \beta_{t-1})^\top, \quad \mathbf{q}_t^\perp = \mathbf{P}_{\mathbf{Q}_t}^\perp \mathbf{q}_t.$$

$$(A2) \quad \frac{1}{M} \mathbf{b}_{t'}^\top \mathbf{b}_t - \frac{1}{\delta N} \mathbf{q}_{t'}^\top \mathbf{q}_t \rightarrow 0.$$

$$(A3) \quad \frac{1}{M} \mathbf{b}_{t'}^\top \mathbf{m}_t - \frac{1}{\delta N} \mathbf{q}_{t'}^\top \mathbf{q}_t \rightarrow 0.$$

$$(B1) \quad \mathbf{h}_t \sim \mathbf{H}_t \boldsymbol{\alpha}_t + \boldsymbol{\omega}_{B,t}, \quad \boldsymbol{\omega}_{B,t} \sim \mathcal{N}(\mathbf{0}, M^{-1} \|\mathbf{m}_t^\perp\|^2 \mathbf{I}_N).$$

$$\boldsymbol{\alpha}_t = \mathbf{M}_t^\dagger \mathbf{m}_t = (\alpha_0, \dots, \alpha_{t-1})^\top, \quad \mathbf{m}_t^\perp = \mathbf{P}_{\mathbf{M}_t}^\perp \mathbf{m}_t.$$

$$(B2) \quad \frac{1}{N} \mathbf{h}_{t'}^\top \mathbf{h}_t - \frac{1}{M} \mathbf{m}_{t'}^\top \mathbf{m}_t \rightarrow 0,$$

$$(B3) \quad \frac{1}{N} \mathbf{h}_{t'}^\top \mathbf{q}_{t+1} - \frac{\xi_{\text{in},t}}{M} \mathbf{m}_{t'}^\top \mathbf{m}_t \rightarrow 0.$$

状態発展方程式の導出

性質(A1)と(B1)から、誤差 \mathbf{b}_t と \mathbf{h}_t は平均ゼロのガウス分布に従うi.i.d.成分からなることが言える。

$N^{-1} \mathbf{h}_t^T \mathbf{h}_t$ を評価する。性質(B2)(A2)と大数の強法則を使って、

$$\frac{1}{N} \mathbf{h}_t^T \mathbf{h}_t \rightarrow \frac{1}{M} \mathbf{m}_t^T \mathbf{m}_t \rightarrow \frac{\mathbb{E}[\eta_{\text{out},t}^2(Z_t, f(Z, W))]}{\bar{\xi}_{\text{out},t}^2} \equiv \mathbb{E}[H_t^2],$$

ただし、
$$Z_t = \frac{\bar{\xi}_t}{\bar{\xi}_{\text{out},t}} Z + B_t, \quad Z = -\frac{\bar{\xi}_{\text{out},0}}{\bar{\xi}_0} B_0,$$

$$\mathbb{E}[B_{t'} B_t] = \frac{1}{M} \mathbf{b}_{t'}^T \mathbf{b}_t \rightarrow \frac{1}{\delta N} \mathbf{q}_{t'}^T \mathbf{q}_t.$$

$\{Z, Z_t\}$ の共分散を評価する。

$$\mathbb{E}[Z^2] = \left(\frac{\bar{\xi}_{\text{out},0}}{\bar{\xi}_0} \right)^2 \mathbb{E}[B_0^2] \rightarrow \frac{1}{\delta N} \left(\frac{\bar{\xi}_{\text{out},0}}{\bar{\xi}_0} \right)^2 \mathbf{q}_0^T \mathbf{q}_0 \rightarrow \frac{1}{\delta} \mathbb{E}[X^2]$$

状態発展方程式の導出

$$\mathbb{E}[ZZ_{t+1}] = \mathbb{E} \left[Z \left(\frac{\bar{\zeta}_{t+1}}{\bar{\xi}_{\text{out},t+1}} Z + B_{t+1} \right) \right]$$

$$\rightarrow \frac{\bar{\zeta}_{t+1}}{\delta \bar{\xi}_{\text{out},t+1}} \mathbb{E}[X^2] - \frac{1}{\delta N} \frac{\bar{\xi}_{\text{out},0}}{\bar{\zeta}_0} \mathbf{q}_0^T \mathbf{q}_{t+1} \rightarrow \frac{1}{\delta} \mathbb{E} \left[X \eta_{\text{in},t} \left(\frac{\bar{\zeta}_t}{\bar{\xi}_{\text{out},t}} X + H_t \right) \right],$$

$$\mathbb{E}[Z_{t+1}^2] = \mathbb{E} \left[Z_{t+1} \left(\frac{\bar{\zeta}_{t+1}}{\bar{\xi}_{\text{out},t+1}} Z + B_{t+1} \right) \right]$$

$$= \frac{\bar{\zeta}_{t+1}}{\bar{\xi}_{\text{out},t+1}} \mathbb{E}[ZZ_{t+1}] + \frac{\bar{\zeta}_{t+1}}{\bar{\xi}_{\text{out},t+1}} \mathbb{E}[ZB_{t+1}] + \mathbb{E}[B_{t+1}^2]$$

$$\rightarrow \frac{\bar{\zeta}_{t+1}}{\bar{\xi}_{\text{out},t+1}} \mathbb{E}[ZZ_{t+1}] + \frac{\bar{\zeta}_{t+1}}{\bar{\xi}_{\text{out},t+1}} \mathbb{E} \left[Z \left(Z_{t+1} - \frac{\bar{\zeta}_{t+1}}{\bar{\xi}_{\text{out},t+1}} Z \right) \right] + \frac{\|\mathbf{q}_{t+1}\|^2}{\delta N}$$

$$\rightarrow \frac{1}{\delta} \mathbb{E} \left[\eta_{\text{in},t}^2 \left(\frac{\bar{\zeta}_t}{\bar{\xi}_{\text{out},t}} X + H_t \right) \right].$$

■

主定理の証明の流れ

数学的帰納法によって、証明する。

$t = \tau$ に対する(A1)~(A3)

$t = \tau$ に対する(B1)~(B3)

仮定

$t < \tau$ に対する(A1)~(A3)、
 $t < \tau$ に対する(B1)~(B3)

仮定

$t \leq \tau$ に対する(A1)~(A3)、
 $t < \tau$ に対する(B1)~(B3)

証明

- (B3)→(A1)
- (A1)→(A2)
- (A1)(A2)→(A3)

証明

- (A3)→(B1)
- (B1)→(B2)
- (B1)(B2)→(B3)

性質(A1)の証明[3-3]

b_t を更新する直前までの反復を固定する。

$$\mathbf{B}_t - (\mathbf{0}, \mathbf{M}_{t-1}\boldsymbol{\Lambda}_{t-1}) = \mathbf{A}\mathbf{Q}_t, \quad \mathbf{Q}_t - \mathbf{H}_t = \mathbf{A}^\top \mathbf{M}_t.$$

上記の制約式の下で、補題5.1の前半を使うと、

$$\mathbf{A} \sim [\mathbf{B}_t - (\mathbf{0}, \mathbf{M}_{t-1}\boldsymbol{\Lambda}_{t-1})]\mathbf{Q}_t^\dagger - (\mathbf{M}_t^\dagger)^\top \mathbf{H}_t^\top \mathbf{P}_{\mathbf{Q}_t}^\perp + \boldsymbol{\Phi}_{\mathbf{M}_t}^\perp \tilde{\mathbf{A}} (\boldsymbol{\Phi}_{\mathbf{Q}_t}^\perp)^\top.$$

ただし、 $\mathbf{Q}_t^\top \mathbf{P}_{\mathbf{Q}_t}^\perp = \mathbf{0}$ を使った。

定義 $\mathbf{b}_t = \mathbf{A}\mathbf{q}_t + \delta^{-1}\xi_{\text{in},t-1}\mathbf{m}_{t-1}$ に上記を代入して、

$$\begin{aligned} \mathbf{b}_t \sim & [\mathbf{B}_t - (\mathbf{0}, \mathbf{M}_{t-1}\boldsymbol{\Lambda}_{t-1})]\boldsymbol{\beta}_t - (\mathbf{M}_t^\dagger)^\top \mathbf{H}_t^\top \mathbf{q}_t^\perp + \frac{\xi_{\text{in},t-1}}{\delta} \mathbf{m}_{t-1} \\ & + \boldsymbol{\Phi}_{\mathbf{M}_t}^\perp \tilde{\mathbf{A}} (\boldsymbol{\Phi}_{\mathbf{Q}_t}^\perp)^\top \mathbf{q}_t. \end{aligned}$$

性質(A1)の証明[3-3]

$G_t = M^{-1}M_t^T M_t$ とし、 $q_t^\perp = q_t - Q_t \beta_t$ を使って第二項を評価する。

$$M_t (M_t^T M_t)^{-1} H_t^T q_t^\perp = \frac{1}{\delta N} M_t G_t^{-1} H_t^T q_t - \frac{1}{\delta N} M_t G_t^{-1} H_t^T Q_t \beta_t.$$

性質(B3) から、

$$\frac{1}{N} [H_t^T q_t]_{t'} - \frac{\xi_{\text{in},t-1}}{M} \mathbf{m}_{t'}^T \mathbf{m}_{t-1} = \frac{1}{N} \mathbf{h}_{t'}^T q_t - \frac{\xi_{\text{in},t-1}}{M} \mathbf{m}_{t'}^T \mathbf{m}_{t-1} \rightarrow 0.$$

上記を第一項に適用すると、

$$\frac{1}{\delta N} M_t G_t^{-1} H_t^T q_t \rightarrow \frac{\xi_{\text{in},t-1}}{\delta M} M_t G_t^{-1} M_t^T \mathbf{m}_{t-1} = \frac{\xi_{\text{in},t-1}}{\delta} \mathbf{m}_{t-1}.$$

性質(A1)の証明[3-3]

第二項に関して、

$$\frac{1}{\delta N} [\mathbf{H}_t^T \mathbf{Q}_t \boldsymbol{\beta}_t]_{t'} = \frac{1}{\delta N} \mathbf{h}_{t'}^T \mathbf{Q}_t \boldsymbol{\beta}_t = \frac{1}{\delta N} \sum_{\tau=0}^{t-1} \beta_\tau \mathbf{h}_{t'}^T \mathbf{q}_\tau.$$

性質(B3) を使って、

$$\frac{1}{\delta N} [\mathbf{H}_t^T \mathbf{Q}_t \boldsymbol{\beta}_t]_{t'} \rightarrow \frac{1}{\delta M} \sum_{\tau=1}^{t-1} \beta_\tau \xi_{\text{in},\tau-1} \mathbf{m}_{t'}^T \mathbf{m}_{\tau-1}.$$

これを第二項に適用すると、

$$\begin{aligned} \frac{1}{\delta N} \mathbf{M}_t \mathbf{G}_t^{-1} \mathbf{H}_t^T \mathbf{Q}_t \boldsymbol{\beta}_t &\rightarrow \frac{1}{\delta M} \sum_{\tau=1}^{t-1} \beta_\tau \xi_{\text{in},\tau-1} \mathbf{M}_t \mathbf{G}_t^{-1} \mathbf{M}_t^T \mathbf{m}_{\tau-1} \\ &= \sum_{\tau=1}^{t-1} \beta_\tau \frac{\xi_{\text{in},\tau-1}}{\delta} \mathbf{m}_{\tau-1} = (\mathbf{0}, \mathbf{M}_{t-1} \boldsymbol{\Lambda}_{t-1}) \boldsymbol{\beta}_t. \end{aligned}$$

性質(A1)の証明[3-3]

以上の結果をまとめると、

$$\mathbf{b}_t \rightarrow \mathbf{B}_t \boldsymbol{\beta}_t + \Phi_{M_t}^\perp \tilde{\mathbf{A}} (\Phi_{Q_t}^\perp)^\top \mathbf{q}_t.$$

$\Phi_{M_t}^\perp \tilde{\mathbf{A}} (\Phi_{Q_t}^\perp)^\top \mathbf{q}_t$ は平均0のガウス分布に従う。

$\tilde{\mathbf{A}}_0 \in \mathbb{R}^{t \times (N-t)}$ を $\mathcal{N}(0, 1/M)$ に従う独立な成分を持つ行列として、

$$\Phi_{M_t}^\perp \tilde{\mathbf{A}} (\Phi_{Q_t}^\perp)^\top \mathbf{q}_t = \Phi_{M_t} \begin{pmatrix} \tilde{\mathbf{A}}_0 \\ \tilde{\mathbf{A}} \end{pmatrix} (\Phi_{Q_t}^\perp)^\top \mathbf{q}_t - \Phi_{M_t}^\parallel \tilde{\mathbf{A}}_0 (\Phi_{Q_t}^\perp)^\top \mathbf{q}_t.$$

大システム極限で第二項は無視できるので、補題4.1を使うと、

$$\left\| (\Phi_{Q_t}^\perp)^\top \mathbf{q}_t \right\|^2 = \mathbf{q}_t^\top \mathbf{P}_{Q_t}^\perp \mathbf{q}_t = \|\mathbf{q}_t^\perp\|^2 \text{ から、}$$

$$\Phi_{M_t}^\perp \tilde{\mathbf{A}} (\Phi_{Q_t}^\perp)^\top \mathbf{q}_t \sim \mathcal{N}(\mathbf{0}, M^{-1} \|\mathbf{q}_t^\perp\|^2 \mathbf{I}_M). \quad \blacksquare$$

性質(A2)の証明[3-3]

帰納法により証明する。

$t < \tau, t' \leq t$ に対して、 $\frac{1}{M} \mathbf{b}_{t'}^T \mathbf{b}_t - \frac{1}{\delta N} \mathbf{q}_{t'}^T \mathbf{q}_t \rightarrow 0$ を仮定して
 $t = \tau, t' \leq t$ の場合を証明する。

$t' < t$ のとき 性質(A1)を使って、

$$\frac{1}{M} \mathbf{b}_{t'}^T \mathbf{b}_\tau \sim \frac{1}{M} \mathbf{b}_{t'}^T \mathbf{B}_\tau \boldsymbol{\beta}_\tau + \frac{1}{M} \mathbf{b}_{t'}^T \boldsymbol{\omega}_{A,\tau}.$$

大数の強法則から、第二項は0に概収束する。

第一項に帰納法の仮定と $\boldsymbol{\beta}_\tau = \mathbf{Q}_\tau^\dagger \mathbf{q}_\tau$ を使うと、

$$\frac{1}{M} \mathbf{b}_{t'}^T \mathbf{b}_\tau \rightarrow \frac{1}{\delta N} \mathbf{q}_{t'}^T \mathbf{Q}_\tau \boldsymbol{\beta}_\tau = \frac{1}{\delta N} \mathbf{q}_{t'}^T \mathbf{P}_{\mathbf{Q}_\tau}^\parallel \mathbf{q}_\tau = \frac{1}{\delta N} \mathbf{q}_{t'}^T \mathbf{q}_\tau.$$

性質(A2)の証明[3-3]

$t' = t$ のとき
$$\frac{1}{M} \mathbf{b}_\tau^T \mathbf{b}_\tau \rightarrow \frac{1}{M} \boldsymbol{\beta}_\tau^T \mathbf{B}_\tau^T \mathbf{B}_\tau \boldsymbol{\beta}_\tau + \frac{1}{M} \boldsymbol{\omega}_{A,\tau}^T \boldsymbol{\omega}_{A,\tau}.$$

帰納法の仮定と $\boldsymbol{\omega}_{A,\tau} \sim \mathcal{N}(\mathbf{0}, M^{-1} \|\mathbf{q}_\tau^\perp\|^2 \mathbf{I}_M)$ を使うと、

$$\begin{aligned} \frac{1}{M} \mathbf{b}_\tau^T \mathbf{b}_\tau &\rightarrow \frac{1}{\delta N} \boldsymbol{\beta}_\tau^T \mathbf{Q}_\tau^T \mathbf{Q}_\tau \boldsymbol{\beta}_\tau + \frac{1}{M} \|\mathbf{q}_\tau^\perp\|^2 \\ &= \frac{1}{\delta N} \mathbf{q}_\tau^T \mathbf{P}_{\mathbf{Q}_\tau}^\parallel \mathbf{q}_\tau + \frac{1}{\delta N} \|\mathbf{q}_\tau^\perp\|^2 = \frac{1}{\delta N} \|\mathbf{q}_\tau^\parallel\|^2 + \frac{1}{\delta N} \|\mathbf{q}_\tau^\perp\|^2. \end{aligned}$$

ただし、 $\mathbf{q}_\tau^\parallel = \mathbf{P}_{\mathbf{Q}_\tau}^\parallel \mathbf{q}_\tau$.

$(\mathbf{q}_\tau^\parallel)^T \mathbf{q}_\tau^\perp = 0$ なので、
$$\frac{1}{M} \mathbf{b}_\tau^T \mathbf{b}_\tau \rightarrow \frac{1}{\delta N} \mathbf{q}_\tau^T \mathbf{q}_\tau. \quad \blacksquare$$

性質(A3)の証明[3-5]

定義 $\mathbf{m}_t = \xi_{\text{out},t}^{-1} \eta_{\text{out},t} (\bar{\xi}_t \bar{\xi}_{\text{out},t}^{-1} \mathbf{z} + \mathbf{b}_t, f(\mathbf{z}, \mathbf{w}))$ を使うと、

$$\begin{aligned} \frac{1}{M} \mathbf{b}_{t'}^T \mathbf{m}_t &= \frac{1}{\bar{\xi}_{\text{out},t} M} \mathbf{b}_{t'}^T \eta_{\text{out},t} \left(\frac{\bar{\xi}_t}{\bar{\xi}_{\text{out},t}} \mathbf{z} + \mathbf{b}_t, f(\mathbf{z}, \mathbf{w}) \right) \\ &\rightarrow \frac{1}{\bar{\xi}_{\text{out},t} M} \sum_{m=1}^M \mathbb{E} \left[[\mathbf{b}_{t'}]_m \eta_{\text{out},t} \left(\frac{\bar{\xi}_t}{\bar{\xi}_{\text{out},t}} z_m + [\mathbf{b}_t]_m, f(z_m, w_m) \right) \right]. \end{aligned}$$

最後の表現は、大数の強法則のためである。性質(A1)から $\mathbf{b}_{t'}$ は i.i.d. ガウス要素を持つため、Steinの補題を使うと、

$$\begin{aligned} \frac{\mathbf{b}_{t'}^T \mathbf{m}_t}{M} &\rightarrow \frac{1}{\bar{\xi}_{\text{out},t} M} \sum_{m=1}^M \mathbb{E} \left[[\mathbf{b}_{t'}]_m [\mathbf{b}_t]_m \right] \mathbb{E} \left[\frac{\partial \eta_{\text{out},t}}{\partial Z_t} \right] \\ &+ \frac{1}{\bar{\xi}_{\text{out},t} M} \sum_{m=1}^M \mathbb{E} \left[[\mathbf{b}_{t'}]_m z_m \right] \left(\frac{\bar{\xi}_t}{\bar{\xi}_{\text{out},t}} \mathbb{E} \left[\frac{\partial \eta_{\text{out},t}}{\partial Z_t} \right] + \mathbb{E} \left[\frac{\partial \eta_{\text{out},t}}{\partial Z} \right] \right). \end{aligned}$$

性質(A3)の証明[3-5]

\mathbf{b}_t はi.i.d.な要素を持つため、

$$\begin{aligned}\frac{1}{M} \mathbf{b}_{t'}^T \mathbf{m}_t &\rightarrow \frac{\mathbb{E}[\mathbf{b}_{t'}^T \mathbf{b}_t]}{\bar{\xi}_{\text{out},t} M} \bar{\xi}_{\text{out},t} + \frac{\mathbb{E}[\mathbf{b}_{t'}^T \mathbf{z}]}{\bar{\xi}_{\text{out},t} M} \left(\frac{\bar{\zeta}_t}{\bar{\xi}_{\text{out},t}} \bar{\xi}_{\text{out},t} - \bar{\zeta}_t \right) \\ &= \frac{1}{M} \mathbb{E}[\mathbf{b}_{t'}^T \mathbf{b}_t]\end{aligned}$$

性質(A2)を使うと、

$$\frac{1}{M} \mathbf{b}_{t'}^T \mathbf{m}_t - \frac{1}{\delta N} \mathbf{q}_{t'}^T \mathbf{q}_t \rightarrow 0. \quad \blacksquare$$

性質(B1)の証明[3-3]

h_t を更新する直前までの反復を固定する。

$$B_{t+1} - (\mathbf{0}, M_t \Lambda_t) = A Q_{t+1}, \quad Q_t - H_t = A^T M_t.$$

上記の制約式の下で、補題5.1の後半を使うと、

$$A \sim P_{M_t}^\perp B_{t+1} Q_{t+1}^\dagger + (M_t^\dagger)^T (Q_t - H_t)^T - \Phi_{M_t}^\perp \tilde{A} (\Phi_{Q_{t+1}}^\perp)^T.$$

ただし、 $P_{M_t}^\perp M_t = \mathbf{0}$ を使った。

定義 $h_t = q_t - A^T m_t$ に上記を代入して、

$$\begin{aligned} h_t \sim q_t - Q_{t+1} (Q_{t+1}^T Q_{t+1})^{-1} B_{t+1}^T m_t^\perp + (H_t - Q_t) \alpha_t \\ + \Phi_{Q_{t+1}}^\perp \tilde{A}^T (\Phi_{M_t}^\perp)^T m_t. \end{aligned}$$

性質(B1)の証明[3-3]

$G_t = N^{-1} Q_t^T Q_t$ とし、 $m_t^\perp = m_t - M_t \alpha_t$ を使って第二項を評価する。

$$\begin{aligned} Q_{t+1} (Q_{t+1}^T Q_{t+1})^{-1} B_{t+1}^T m_t^\perp &= \frac{\delta}{M} Q_{t+1} G_{t+1}^{-1} B_{t+1}^T m_t \\ &\quad - \frac{\delta}{M} Q_{t+1} G_{t+1}^{-1} B_{t+1}^T M_t \alpha_t. \end{aligned}$$

性質(A3) から、

$$\frac{\delta}{M} [B_{t+1}^T m_t]_{t'} - \frac{1}{N} q_{t'}^T q_t = \frac{\delta}{M} b_{t'}^T m_t - \frac{1}{N} q_{t'}^T q_t \rightarrow 0.$$

上記を第一項に適用すると、

$$\frac{\delta}{M} Q_{t+1} G_{t+1}^{-1} B_{t+1}^T m_t \rightarrow \frac{1}{N} Q_{t+1} G_{t+1}^{-1} Q_{t+1}^T q_t = q_t.$$

性質(B1)の証明[3-3]

第二項に関して、

$$\frac{\delta}{M} [\mathbf{B}_{t+1}^T \mathbf{M}_t \boldsymbol{\alpha}_t]_{t'} = \frac{\delta}{M} \mathbf{b}_{t'}^T \mathbf{M}_t \boldsymbol{\alpha}_t = \frac{\delta}{M} \sum_{\tau=0}^{t-1} \alpha_{\tau} \mathbf{b}_{t'}^T \mathbf{m}_{\tau}.$$

性質(A3) を使って、

$$\frac{\delta}{M} [\mathbf{B}_{t+1}^T \mathbf{M}_t \boldsymbol{\alpha}_t]_{t'} \rightarrow \frac{1}{N} \sum_{\tau=0}^{t-1} \alpha_{\tau} \mathbf{q}_{t'}^T \mathbf{q}_{\tau}.$$

これを第二項に適用すると、

$$\begin{aligned} \frac{\delta}{M} \mathbf{Q}_{t+1} \mathbf{G}_{t+1}^{-1} \mathbf{B}_{t+1}^T \mathbf{M}_t \boldsymbol{\alpha}_t &\rightarrow \frac{1}{N} \sum_{\tau=0}^{t-1} \alpha_{\tau} \mathbf{Q}_{t+1} \mathbf{G}_{t+1}^{-1} \mathbf{Q}_{t+1}^T \mathbf{q}_{\tau} \\ &= \sum_{\tau=0}^{t-1} \alpha_{\tau} \mathbf{q}_{\tau} = \mathbf{Q}_t \boldsymbol{\alpha}_t. \end{aligned}$$

性質(B1)の証明[3-3]

以上の結果をまとめると、

$$\mathbf{h}_t \rightarrow \mathbf{H}_t \boldsymbol{\alpha}_t + \boldsymbol{\Phi}_{Q_{t+1}}^\perp \tilde{\mathbf{A}}^\top (\boldsymbol{\Phi}_{M_t}^\perp)^\top \mathbf{m}_t.$$

$\boldsymbol{\Phi}_{Q_{t+1}}^\perp \tilde{\mathbf{A}}^\top (\boldsymbol{\Phi}_{M_t}^\perp)^\top \mathbf{m}_t$ は平均0のガウス分布に従う。

$\tilde{\mathbf{A}}_0 \in \mathbb{R}^{(M-t) \times (t+1)}$ を $\mathcal{N}(0, 1/M)$ に従う独立な成分を持つ行列として、

$$\boldsymbol{\Phi}_{Q_{t+1}}^\perp \tilde{\mathbf{A}}^\top (\boldsymbol{\Phi}_{M_t}^\perp)^\top \mathbf{m}_t = \boldsymbol{\Phi}_{Q_{t+1}} \begin{pmatrix} \tilde{\mathbf{A}}_0^\top \\ \tilde{\mathbf{A}}^\top \end{pmatrix} (\boldsymbol{\Phi}_{M_t}^\perp)^\top \mathbf{m}_t - \boldsymbol{\Phi}_{Q_{t+1}}^\parallel \tilde{\mathbf{A}}_0^\top (\boldsymbol{\Phi}_{M_t}^\perp)^\top \mathbf{m}_t.$$

大システム極限で第二項は無視できるので、補題4.1を使うと、

$$\left\| (\boldsymbol{\Phi}_{M_t}^\perp)^\top \mathbf{m}_t \right\|^2 = \mathbf{m}_t^\top \mathbf{P}_{M_t}^\perp \mathbf{m}_t = \|\mathbf{m}_t^\perp\|^2 \text{ から、}$$

$$\boldsymbol{\Phi}_{Q_{t+1}}^\perp \tilde{\mathbf{A}}^\top (\boldsymbol{\Phi}_{M_t}^\perp)^\top \mathbf{m}_t \sim \mathcal{N}(\mathbf{0}, M^{-1} \|\mathbf{m}_t^\perp\|^2 \mathbf{I}_N). \quad \blacksquare$$

性質(B2)の証明[3-3]

帰納法により証明する。

$t < \tau, t' \leq t$ に対して、 $\frac{1}{N} \mathbf{h}_{t'}^T \mathbf{h}_t - \frac{1}{M} \mathbf{m}_{t'}^T \mathbf{m}_t \rightarrow 0$ を仮定して

$t = \tau, t' \leq t$ の場合を証明する。

$t' < t$ のとき 性質(B1)を使って、

$$\frac{1}{N} \mathbf{h}_{t'}^T \mathbf{h}_\tau \sim \frac{1}{N} \mathbf{h}_{t'}^T \mathbf{H}_\tau \boldsymbol{\alpha}_\tau + \frac{1}{N} \mathbf{h}_{t'}^T \boldsymbol{\omega}_{B,\tau}.$$

大数の強法則から、第二項は0に概収束する。

第一項に帰納法の仮定と $\boldsymbol{\alpha}_\tau = \mathbf{M}_\tau^\dagger \mathbf{m}_\tau$ を使うと、

$$\frac{1}{N} \mathbf{h}_{t'}^T \mathbf{h}_\tau \rightarrow \frac{1}{M} \mathbf{m}_{t'}^T \mathbf{M}_\tau \boldsymbol{\alpha}_\tau = \frac{1}{M} \mathbf{m}_{t'}^T \mathbf{P}_{\mathbf{M}_\tau}^\parallel \mathbf{m}_\tau = \frac{1}{M} \mathbf{m}_{t'}^T \mathbf{m}_\tau.$$

性質(B2)の証明[3-3]

$t' = t$ のとき
$$\frac{1}{N} \mathbf{h}_\tau^T \mathbf{h}_\tau \rightarrow \frac{1}{N} \boldsymbol{\alpha}_\tau^T \mathbf{H}_\tau^T \mathbf{H}_\tau \boldsymbol{\alpha}_\tau + \frac{1}{N} \boldsymbol{\omega}_{B,\tau}^T \boldsymbol{\omega}_{B,\tau}.$$

帰納法の仮定と $\boldsymbol{\omega}_{B,\tau} \sim \mathcal{N}(\mathbf{0}, M^{-1} \|\mathbf{m}_\tau^\perp\|^2 \mathbf{I}_N)$ を使うと、

$$\begin{aligned} \frac{1}{N} \mathbf{h}_\tau^T \mathbf{h}_\tau &\rightarrow \frac{1}{M} \boldsymbol{\alpha}_\tau^T \mathbf{M}_\tau^T \mathbf{M}_\tau \boldsymbol{\alpha}_\tau + \frac{1}{M} \|\mathbf{m}_\tau^\perp\|^2 \\ &= \frac{1}{M} \mathbf{m}_\tau^T \mathbf{P}_{M_\tau}^\parallel \mathbf{m}_\tau + \frac{1}{M} \|\mathbf{m}_\tau^\perp\|^2 = \frac{1}{M} \|\mathbf{m}_\tau^\parallel\|^2 + \frac{1}{M} \|\mathbf{m}_\tau^\perp\|^2. \end{aligned}$$

ただし、 $\mathbf{m}_\tau^\parallel = \mathbf{P}_{M_\tau}^\parallel \mathbf{m}_\tau$.

$(\mathbf{m}_\tau^\parallel)^T \mathbf{m}_\tau^\perp = 0$ なので、
$$\frac{1}{N} \mathbf{h}_\tau^T \mathbf{h}_\tau \rightarrow \frac{1}{M} \mathbf{m}_\tau^T \mathbf{m}_\tau. \quad \blacksquare$$

性質(B3)の証明[3-3]

定義 $\mathbf{q}_{t+1} = \eta_{in,t}(\bar{\zeta}_t \bar{\xi}_{out,t}^{-1} \mathbf{x} + \mathbf{h}_t) - \bar{\zeta}_{t+1} \bar{\xi}_{out,t+1}^{-1} \mathbf{x}$ を使うと、

$$\begin{aligned} \frac{1}{N} \mathbf{h}_{t'}^T \mathbf{q}_{t+1} &\rightarrow \frac{1}{N} \mathbf{h}_{t'}^T \eta_{in,t} \left(\frac{\bar{\zeta}_t}{\bar{\xi}_{out,t}} \mathbf{x} + \mathbf{h}_t \right) \\ &\rightarrow \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N \mathbb{E} \left[[\mathbf{h}_{t'}]_n \eta_{in,t} \left(\frac{\bar{\zeta}_t}{\bar{\xi}_{out,t}} x_n + [\mathbf{h}_t]_n \right) \right]. \end{aligned}$$

最後の表現は、大数の強法則のためである。性質(B1)から $\mathbf{h}_{t'}$ は i.i.d. ガウス要素を持つため、Steinの補題を使うと、

$$\frac{\mathbf{h}_{t'}^T \mathbf{q}_{t+1}}{N} \rightarrow \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N \mathbb{E} \left[[\mathbf{h}_{t'}]_n [\mathbf{h}_t]_n \right] \mathbb{E} \left[\eta'_{in,t} \left(\frac{\bar{\zeta}_t}{\bar{\xi}_{out,t}} x_n + [\mathbf{h}_t]_n \right) \right].$$

性質(B3)の証明[3-3]

\mathbf{h}_t はi.i.d.な要素を持つため、

$$\frac{1}{N} \mathbf{h}_{t'}^T \mathbf{q}_{t+1} \rightarrow \frac{1}{N} \mathbb{E}[\mathbf{h}_{t'}^T \mathbf{h}_t] \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N \mathbb{E} \left[\eta'_{\text{in},t} \left(\frac{\bar{\xi}_t}{\bar{\xi}_{\text{out},t}} x_n + [\mathbf{h}_t]_n \right) \right].$$

定義 $\xi_{\text{in},t} = \langle \eta'_{\text{in},t}(\mathbf{x}_t) \rangle$ を使うと、大数の強法則から、

$$\frac{1}{N} \mathbf{h}_{t'}^T \mathbf{q}_{t+1} - \frac{\xi_{\text{in},t}}{N} \mathbf{h}_{t'}^T \mathbf{h}_t \rightarrow 0.$$

性質(B2)を使うと、 $\frac{1}{N} \mathbf{h}_{t'}^T \mathbf{q}_{t+1} - \frac{\xi_{\text{in},t}}{M} \mathbf{m}_{t'}^T \mathbf{m}_t \rightarrow 0.$ ■